

3.6. Ранжировка опасных факторов.

Важной задачей анализа статистики аварийности является определение факторов, оказывающих наиболее отрицательное влияние на БзП. По наиболее аварийным факторам разрабатываются и реализуются первоочередные профилактические мероприятия, направленные на повышение безопасности полета.

Решение задачи выявления наиболее аварийных факторов в общем случае связано с ранжировкой факторов по определенным показателям БзП. В некоторых случаях такая ранжировка очевидна из самой практики эксплуатации и не требует проведения каких-либо расчетов по специальной схеме, во всех других случаях для ранжировки целесообразно применение методов статистического сравнения.

Допустим, требуется провести ранжировку n факторов по показателю уровня риска Q , то есть расположить их в порядке убывания вклада каждого в аварийность. На первый взгляд кажется, что решение этой задачи может быть выполнено просто – расположением факторов в порядке убывания числа АП по каждому из них. Однако такая ранжировка будет содержать элемент случайности, так как положенные в ее основу числа АП по каждому из факторов являются случайными. Если по j -му и i -му факторам произошло n_j и n_i АП, причем $n_j > n_i$, то этот факт еще не обязательно означает, что j -й фактор более аварийный, чем i -й. Такое утверждение с определенной степенью достоверности будет верно, если n_j значительно превышает n_i . Для установления такого факта математическая статистика предлагает критерий статистического сравнения

$$u = \sqrt{2} \left(\sqrt{n_j - \frac{1}{2}} - \sqrt{n_i + \frac{1}{2}} \right). \quad (9.10)$$

Величина u приближенно распределена по нормальному закону с параметрами $m_u = 0$, $\sigma_u = 1$. Вычисленное по формуле (9.10) значение u сравнивается с критическим значением $u_{1-\alpha}$, имеющим смысл аргумента функции нормального распределения при вероятности $1-\alpha$. Величина α , называемая уровнем значимости, имеет смысл вероятности отвергнуть проверяемую гипотезу $Q_j = Q_i$, в то время как она в действительности верна. Обычно принимают $\alpha = 0,01 \dots 0,1$. Так, если $\alpha = 0,05$, то величина $u_{0,95} = 1,64$. При $u < u_{1-\alpha}$ принимается гипотеза $Q_j = Q_i$, при $u > u_{1-\alpha}$ принимается альтернативная (противоположная) гипотеза $Q_j > Q_i$.

По результатам попарного сравнения всех n факторов заполняется специальная таблица (табл. 9.2).

Т а б л и ц а 9.2

Фактор	1	2	...	i	...	j	...	n	Сумма баллов
1	—	-1	...	1	...	0	...	0	
2	1	—	...	-1	...	0	...	-1	

...	—	
<i>i</i>	-	1	...	—	...	-	...	0	
	1					1			
...	—	
<i>j</i>	0	0	...	1	...	—	...	1	
...	—	...	
<i>n</i>	0	1	...	0	...	-	...	—	
						1			

В каждую ячейку ij таблицы на основании принятой гипотезы заносится:

$$\begin{aligned}
 &0, \text{ если } Q_i = Q_j; \\
 &-1, \text{ если } Q_i > Q_j; \\
 &1, \text{ если } Q_i < Q_j.
 \end{aligned}
 \tag{9.11}$$

По правилу (9.11) заполняются ячейки, расположенные справа от главной диагонали. Принцип заполнения ячеек, расположенных слева от главной диагонали, ясен из самой табл. 9.2 и правила (9.11).

Ранжировка факторов производится в соответствии с алгебраическими суммами баллов: наиболее аварийному фактору соответствует наименьшая сумма.

3.7. Оценка степени опасности опасных факторов

Вклад i -го фактора в общий уровень аварийности определяется не только частотой его появления в полетах, но и степенью опасности его последствий. Будем полагать, что полет заканчивается авиационным происшествием, если последствия опасного фактора не парированы экипажем, и инцидентом, если последствия парированы. Поэтому степень опасности i -го фактора можно оценить относительной частотой АП s_i^* , вычисленной при условии появления данного фактора:

$$s_i^* = \frac{n_{АП_i}}{n_{АП_i} + n_{и_i}}.$$

Частота s_i^* – величина случайная ввиду ограниченной статистики по $n_{АП_i}$ и $n_{и_i}$. Доверительные границы s_{i_1} и s_{i_2} при доверительной вероятности β определяются из решения уравнений

$$\begin{aligned}
 \sum_{m=n_{АП_i}}^{n_i} C_{n_i}^m s_{i_1}^m (1-s_{i_1})^{n_i-m} &= \frac{1-\beta}{2}; \\
 \sum_{m=0}^{n_{АП_i}} C_{n_i}^m s_{i_2}^m (1-s_{i_2})^{n_i-m} &= \frac{1-\beta}{2},
 \end{aligned}
 \tag{9.7}$$

где $n_i = n_{АП_i} + n_{и_i}$.

Решения уравнений (9.7) в зависимости от s_i^* и n_i приводятся в виде таблиц либо графиков (рис. 9.5). В практике эксплуатации достаточно часто встречаются

случаи, когда по i фактору были только:

одни инциденты, то есть $n_i = n_{и_i}, s_i^* = 0$;

одни АП, то есть $n_i = n_{АП_i}, s_i^* = 1$.

Расчет доверительных границ для s_i в этих случаях может быть произведен по конечным формулам:

для первого частного случая ($n_i = n_{и_i}$) –

$$s_{i_1} = 0; s_{i_2} = 1 - \sqrt[n_{и_i}]{1 - \beta} \quad ; \quad (9.8)$$

для второго частного случая ($n_i = n_{АП_i}$) –

$$s_{i_1} = 1 - \sqrt[n_{АП_i}]{1 - \beta}; s_{i_2} = 1. \quad (9.9)$$

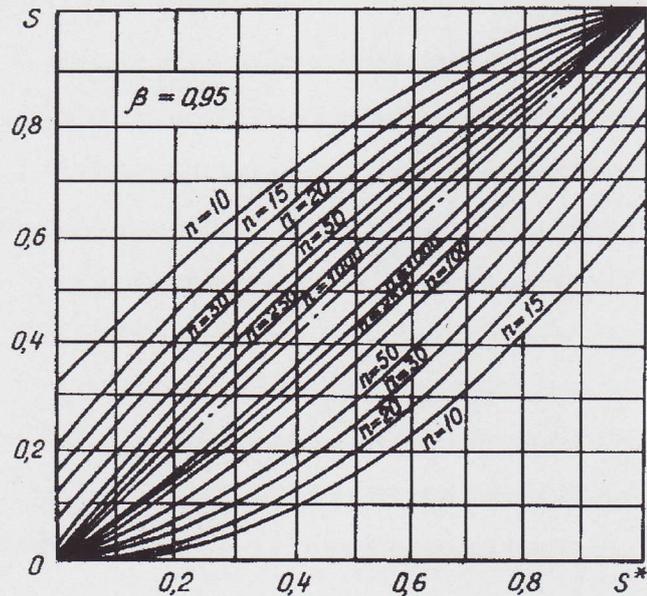


Рис. 9.5