

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ
УНИВЕРСИТЕТ ГРАЖДАНСКОЙ АВИАЦИИ

Кафедра физики
Ю.В.Тихомиров

**ОСНОВНЫЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ, ЗАКОНЫ И
ФОРМУЛЫ**
(содержание тестовых заданий)

Часть 1. МЕХАНИКА

МОСКВА - 2009

РАЗДЕЛЫ

Раздел 1. СИСТЕМЫ ОТСЧЕТА. ТЕОРИЯ ОТНОСИТЕЛЬНОСТИ

Раздел 2. КИНЕМАТИКА МАТЕРИАЛЬНОЙ ТОЧКИ

Раздел 3. Д И Н А М И К А М Т

Раздел 4. МЕХАНИЧЕСКИЕ КОЛЕБАНИЯ

Раздел 5. ДВИЖЕНИЕ АБСОЛЮТНО ТВЕРДОГО ТЕЛА

Раздел 1. СИСТЕМЫ ОТСЧЕТА. ТЕОРИЯ ОТНОСИТЕЛЬНОСТИ

Тема 1. Основные проблемы физики

- § 1. Физические явления, модели, характеристики, законы
 - § 2. Процедура измерения
 - § 3. Размер объекта и длительность процесса
 - § 4. Модели 'материальная точка' и 'мгновенное событие'
 - § 5. Векторы
 - § 6. Производная
 - § 7. Интеграл
-

Тема 2. Описание движения в неподвижных СО. ИСО

- § 1. Системы отсчета
 - § 2. Описание положения МТ и ее движения
 - § 3. Инерциальные системы отсчета
 - § 4. Сдвинутые системы отсчета
 - § 5. Повернутые системы отсчета
-

Тема 3. Описание движения МТ в движущихся СО

- § 1. Движение с малой скоростью
 - § 2. Скорость света
 - § 3. Преобразование Лоренца для длительности процесса
 - § 4. Преобразования Лоренца для длины отрезка
 - § 5. Интервал
 - § 6. Четырехвекторы
-

Тема 1. Основные проблемы физики

1

ФИЗИКА ИЗУЧАЕТ НАИБОЛЕЕ ФУНДАМЕНТАЛЬНЫЕ ЗАКОНЫ ПРИРОДЫ
ФИЗИЧЕСКОЕ ЯВЛЕНИЕ ЭТО НЕКОТОРЫЙ ПРОЦЕСС в ПРИРОДЕ
ФИЗ.ХАРАКТЕРИСТИКА ЭТО ОПРЕДЕЛЕННЫЙ ПАРАМЕТР ОБЪЕКТА
ФИЗ.МОДЕЛЬ ЭТО АБСТРАКТНЫЙ ОБЪЕКТ с ЧАСТЬЮ X-К РЕАЛЬНОГО
ФИЗ.ЗАКОН ЭТО УРАВНЕНИЕ ИЛИ УТВЕРЖДЕНИЕ, СВЯЗЫВАЮЩЕЕ ФИЗ.Х-КИ
ФИЗ.ХАРАКТЕРИСТИКА ИМЕЕТ НАЗВАНИЕ и СПОСОБ ИЗМЕРЕНИЯ

2 ЗАПИСЬ РЕЗУЛЬТАТА ИЗМЕРЕНИЯ:

(СИМВОЛ ХАРАКТЕРИСТИКИ) = (ЧИСЛО) (ПРИСТАВКА)(ЕДИНИЦА ИЗМЕРЕНИЯ),
ГДЕ ПРИСТАВКА ОПРЕДЕЛЯЕТ КРАТНОСТЬ ИЛИ ДОЛЬНОСТЬ ЭТАЛОНА.

3 СЕКУНДА ЭТО ЕДИНИЦА ИЗМЕРЕНИЯ ВРЕМЕНИ, РАВНАЯ ДЛИТЕЛЬНОСТИ
9192631770 ПЕРИОДОВ ИЗЛУЧЕНИЯ ДЛЯ ОПРЕДЕЛЕННОГО ПЕРЕХОДА ЭЛЕКТРОНА
В АТОМЕ ЦЕЗИЯ-133.

4 МЕТР ЭТО ЕДИНИЦА ИЗМЕРЕНИЯ ДЛИНЫ, РАВНАЯ 1650763.73 ДЛИН ВОЛН ИЗЛУЧЕНИЯ,
СООТВЕТСТВУЮЩЕГО ОРАНЖЕВОЙ ЛИНИИ КРИПТОНА-86.

5 МГНОВЕННОЕ СОБЫТИЕ ЭТО ФИЗИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ, ПРИМЕНЯЕМАЯ для
ОПИСАНИЯ РЕАЛЬНЫХ ПРОЦЕССОВ, ДЛИТЕЛЬНОСТЬЮ КОТОРЫХ МОЖНО
ПРЕНЕБРЕЧЬ в УСЛОВИЯХ ДАННОЙ ЗАДАЧИ.

6 МАТЕРИАЛЬНАЯ ТОЧКА ЭТО ФИЗИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ, ПРИМЕНЯЕМАЯ для ОПИСАНИЯ
РЕАЛЬНЫХ ОБЪЕКТОВ, РАЗМЕРАМИ КОТОРЫХ МОЖНО ПРЕНЕБРЕЧЬ в
УСЛОВИЯХ ДАННОЙ ЗАДАЧИ.

7 СУММА ВЕКТОРОВ $\vec{A} + \vec{B} = \{ A_x + B_x, A_y + B_y, A_z + B_z \}$.

8 СКАЛЯРНОЕ ПРОИЗВЕДЕНИЕ ВЕКТОРОВ $(\vec{A} \cdot \vec{B}) = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$.

9 ФУНКЦИЯ ПРОИЗВОДНАЯ

1 . const 0

2 . $V_0 t$ V_0

3 . $A \sin(\omega t)$ $A \omega \cos(\omega t)$

4 . X^n nX^{n-1}

5 . $\ln(X)$ $1/X$

6 . $at^2/2$ at

Тема 2. Описание движения в неподвижных СО. ИСО

10 СИСТЕМА ОТСЧЕТА ВКЛЮЧАЕТ В СЕБЯ ТЕЛА ОТСЧЕТА, СИСТЕМУ КООРДИНАТ с ОСЯМИ, ПРОХОДЯЩИМИ ЧЕРЕЗ ТЕЛА ОТСЧЕТА, и ЧАСЫ.

11 ПОЛОЖЕНИЕ МТ ОПИСЫВАЕТСЯ с ПОМОЩЬЮ РАДИУС-ВЕКТОРА, ПРОВЕДЕННОГО из НАЧАЛА КООРДИНАТ в ТО МЕСТО, ГДЕ РАСПОЛОЖЕНА МТ.

12 ПРИНЦИП ОТНОСИТЕЛЬНОСТИ: ВСЕ ФИЗИЧЕСКИЕ ЗАКОНЫ ИМЕЮТ ОДИН и ТОТ ЖЕ ВИД во ВСЕХ ИНЕРЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМАХ ОТСЧЕТА.

13 СДВИНУТОЙ НАЗ. СИСТЕМА ОТСЧЕТА К', КОТОРАЯ ИМЕЕТ ОСИ, ПАРАЛЛЕЛЬНЫЕ ОСЯМ ИСХОДНОЙ СИСТЕМЫ ОТСЧЕТА и НЕИЗМЕННЫЙ РАДИУС-ВЕКТОР НАЧАЛА ОТСЧЕТА \vec{R}_{HO} .

14 ПРЯМЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ КООРДИНАТ ПРИ ПОВОРОТЕ ОСЕЙ ВОКРУГ ОСИ Z:

$$x' = x \cos(\alpha) + y \sin(\alpha) \quad y' = y \cos(\alpha) - x \sin(\alpha) .$$

15 ОБРАТНЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ КООРДИНАТ ПРИ ПОВОРОТЕ ОСЕЙ ВОКРУГ ОСИ Z:

$$x = x' \cos(\alpha) - y' \sin(\alpha) , \quad y = y' \cos(\alpha) + x' \sin(\alpha) .$$

Тема 3. Описание движения МТ в движущихся СО

16 ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ГАЛИЛЕЯ: для ВРЕМЕНИ $t' = t$, для РАДИУС-ВЕКТОРА

$$\vec{r}' = \vec{r} - \vec{R}_{HO}, \text{ для СКОРОСТИ } \vec{v}' = \vec{v} - \frac{d}{dt}(\vec{R}_{HO}).$$

17 СКОРОСТЬЮ СВЕТА НАЗЫВАЕТСЯ ПРЕДЕЛЬНАЯ СКОРОСТЬ ДВИЖЕНИЯ ЛЮБОГО МАТЕРИАЛЬНОГО ОБЪЕКТА и РАСПРОСТРАНЕНИЯ ЛЮБОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ.

18 ОБРАТНЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ЛОРЕНЦА ДЛЯ ВРЕМЕНИ: $t = \gamma(t' + V \cdot r'_x / c^2)$.

19 ПРЯМЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ЛОРЕНЦА ДЛЯ ВРЕМЕНИ: $t' = \gamma(t - V \cdot r_x / c^2)$.

20 ОБРАТНЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ЛОРЕНЦА КООРДИНАТЫ ВДОЛЬ ДВИЖЕНИЯ СО:

$$r_x = \gamma(r'_x + V \cdot t').$$

21 ПРЯМЫЕ ПРЕОБРАЗОВ. ЛОРЕНЦА КООРДИНАТЫ ВДОЛЬ ДВИЖЕНИЯ СО: $r'_x = \gamma(r_x - V \cdot t)$.

22 ФОРМУЛА ИНТЕРВАЛА:

$$\Delta S \equiv |\Delta \vec{R}| = [(c \cdot \Delta t)^2 - (\Delta X)^2 - (\Delta Y)^2 - (\Delta Z)^2]^{1/2}.$$

23 ЧЕТЫРЕХВЕКТОР ЕСТЬ СОВОКУПНОСТЬ СКАЛЯРНОЙ и ВЕКТОРНОЙ ХАРАКТЕРИСТИК, КОТОРЫЕ МЕНЯЮТСЯ в СООТВЕТСТВИИ с ПРЕОБРАЗОВАНИЯМИ ЛОРЕНЦА для ВРЕМЕНИ и КООРДИНАТЫ .

24 ИНТЕГРАЛ $\int_{a1}^{a2} f(x) dx$ ЧИСЛЕННО РАВЕН ПЛОЩАДИ ПОД КРИВОЙ $y = f(x)$

между ВЕРТИКАЛЬНЫМИ ПРЯМЫМИ $x = a1$ и $x = a2$.

25 ЕСЛИ КВАДРАТ СО СТОРОНАМИ ПО 1 м , ПАРАЛЛЕЛЬНЫМИ ОСЯМ X и Y , ДВИГАТЬ ВДОЛЬ X СО СКОРОСТЬЮ 0.99c , ТО ЕГО ПЛОЩАДЬ УМЕНЬШИТСЯ В ___ РАЗА.

УКАЗАНИЯ: ПЛОЩАДЬ КВАДРАТА РАВНА

$S = \Delta X \cdot \Delta Y$ в системе отсчета K, где квадрат движется,

$S' = \Delta X' \cdot \Delta Y'$ в системе отсчета K', где квадрат неподвижен.

в СООТВЕТСТВИИ с ПРЕОБРАЗОВАНИЯМИ ЛОРЕНЦА $\Delta X' = \gamma \Delta X$, а $\Delta Y' = \Delta Y$.

26 ЧАСТИЦА, ИМЕЮЩАЯ СОБСТВЕННОЕ ВРЕМЯ ЖИЗНИ 1.1 мкс , ПРОЛЕТАЕТ ПУТЬ ___ км со СКОРОСТЬЮ 0.99 c .

УКАЗАНИЯ: В СИСТЕМЕ ОТСЧЕТА, в КОТОРОЙ ИЗМЕРЯЕТСЯ ПУТЬ ЧАСТИЦЫ, ОНА ДВИЖЕТСЯ, СЛЕДОВАТЕЛЬНО, НАДО НАЙТИ Δr_x по ЗАДАННОМУ $\Delta t'$ (СОБСТВЕННОЕ ВРЕМЯ ЖИЗНИ ЧАСТИЦЫ ИЗМЕРЕНО в ТОЙ СИСТЕМЕ ОТСЧЕТА, где ОНА НЕПОДВИЖНА) и V - СКОРОСТИ ДВИЖЕНИЯ в СИСТЕМЕ K: $\Delta r_x = V \cdot \Delta t$. СВЯЗЬ МЕЖДУ Δt и $\Delta t'$ ДАЮТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ЛОРЕНЦА.

[Возврат к началу части](#)

Раздел 2. КИНЕМАТИКА МАТЕРИАЛЬНОЙ ТОЧКИ

[Тема 1. Основные кинематические характеристики МТ](#)

- § 1. Задачи кинематики
- § 2. Скорость МТ
- § 3. Ускорение МТ
- § 4. Траектория движения
- § 5. Движение с заданным ускорением

[Тема 2. Кинематика движения МТ по окружности](#)

- § 1. Траектория. Описание положения МТ на окружности
- § 2. Угловая скорость
- § 3. Угловое ускорение
- § 4. Связь угловых и линейных характеристик

[Тема 3. Дополнительные кинематические характеристики](#)

- § 1. Средняя скорость. Путь
- § 2. Тангенциальное ускорение
- § 3. Нормальное ускорение
- § 4. Движение систем отсчета
- § 5. Ускорение в движущихся СО

[Возврат к началу части](#)

Тема 1. Основные кинематические характеристики МТ

1 РАЗЛОЖЕНИЕ ЗАКОНА ДВИЖЕНИЯ В РЯД ТЭЙЛОРА ПРИ $t=0$:

$$\vec{r}(t) = \vec{r}_0(t=0) + t \cdot \left. \frac{d\vec{r}}{dt} \right|_{t=0} + \frac{t^2}{2} \left. \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} \right|_{t=0} + \dots$$

2 ЕСЛИ КООРДИНАТЫ МТ МЕНЯЮТСЯ ПО ЗАКОНАМ $x(t) = bt$ и $y = -gt^2/2$ (где $b=\text{const}$ и $g=\text{const}$), ТО ТРАЕКТОРИЯ ДВИЖЕНИЯ ЕСТЬ ПАРАБОЛА .

УКАЗАНИЯ: ПОЛУЧИТЕ АНАЛИТИЧЕСКИ УРАВНЕНИЕ ТРАЕКТОРИИ $y = f(x)$, ВЫРАЗИВ $t(x)$ ИЗ $x(t)$ И ПОДСТАВИВ ЕГО В $y(t)$. ПОСЛЕ ЭТОГО СРАВНИТЕ ПОЛУЧЕННОЕ УРАВНЕНИЕ С КАНОНИЧЕСКИМИ УРАВНЕНИЯМИ ПРЯМОЙ ($y = kx + b$), ПАРАБОЛЫ ($y = ax^2 + bx + c$), ОКРУЖНОСТИ ($x^2 + y^2 = R^2$ или $|\vec{r}| = R$).

3 ЕСЛИ КООРДИНАТЫ МТ МЕНЯЮТСЯ ПО ЗАКОНУ $x(t) = at^2$ $y(t) = -bt^2/2$, ТО ТРАЕКТОРИЯ ДВИЖЕНИЯ ЕСТЬ ПРЯМАЯ .

УКАЗАНИЯ: ПОЛУЧИТЕ АНАЛИТИЧЕСКИ УРАВНЕНИЕ ТРАЕКТОРИИ $y = f(x)$, ВЫРАЗИВ $t(x)$ ИЗ $x(t)$ И ПОДСТАВИВ ЕГО В $y(t)$. ПОСЛЕ ЭТОГО СРАВНИТЕ ПОЛУЧЕННОЕ УРАВНЕНИЕ С КАНОНИЧЕСКИМИ УРАВНЕНИЯМИ ПРЯМОЙ ($y = kx + b$), ПАРАБОЛЫ ($y = ax^2 + bx + c$), ОКРУЖНОСТИ ($x^2 + y^2 = R^2$ или $|\vec{r}| = R$).

4 ЕСЛИ КООРДИНАТЫ МТ МЕНЯЮТСЯ ПО ЗАКОНУ $x(t) = A\sin(\omega t)$ $y(t) = A\sin(\omega t + \varphi/2)$, ТО ТРАЕКТОРИЯ ДВИЖЕНИЯ ЕСТЬ ОКРУЖНОСТЬ .

УКАЗАНИЯ: ПОЛУЧИТЕ АНАЛИТИЧЕСКИ УРАВНЕНИЕ ТРАЕКТОРИИ $y = f(x)$, ВЫРАЗИВ $t(x)$ ИЗ $x(t)$ И ПОДСТАВИВ ЕГО В $y(t)$. ПОСЛЕ ЭТОГО СРАВНИТЕ ПОЛУЧЕННОЕ УРАВНЕНИЕ С КАНОНИЧЕСКИМИ УРАВНЕНИЯМИ ПРЯМОЙ ($y = kx + b$), ПАРАБОЛЫ ($y = ax^2 + bx + c$), ОКРУЖНОСТИ ($x^2 + y^2 = R^2$ или $|\vec{r}| = R$).

5 ЕСЛИ КООРДИНАТЫ МТ МЕНЯЮТСЯ ПО ЗАКОНУ $x(t) = A\cos(\omega t)$ $y(t) = A\cos(\omega t + \pi)$, ТО ТРАЕКТОРИЯ ДВИЖЕНИЯ ЕСТЬ ОТРЕЗОК ПРЯМОЙ ЛИНИИ.

УКАЗАНИЯ: ПОЛУЧИТЕ АНАЛИТИЧЕСКИ УРАВНЕНИЕ ТРАЕКТОРИИ $y = f(x)$, ВЫРАЗИВ $t(x)$ ИЗ $x(t)$ И ПОДСТАВИВ ЕГО В $y(t)$. ПОСЛЕ ЭТОГО СРАВНИТЕ ПОЛУЧЕННОЕ УРАВНЕНИЕ С КАНОНИЧЕСКИМИ УРАВНЕНИЯМИ ПРЯМОЙ ($y = kx + b$), ПАРАБОЛЫ ($y = ax^2 + bx + c$), ОКРУЖНОСТИ ($x^2 + y^2 = R^2$ или $|\vec{r}| = R$).

6 СКОРОСТЬЮ НАЗЫВАЕТСЯ ВЕКТОРНАЯ КИНЕМАТИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ДВИЖЕНИЯ МТ, ОПРЕДЕЛЯЮЩАЯ БЫСТРОТУ И НАПРАВЛЕНИЕ ИЗМЕНЕНИЯ РАДИУС-ВЕКТОРА МТ .

7 УСКОРЕНИЕМ НАЗЫВАЕТСЯ ВЕКТОРНАЯ КИНЕМАТИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ДВИЖЕНИЯ МТ, ОПРЕДЕЛЯЮЩАЯ БЫСТРОТУ И НАПРАВЛЕНИЕ ИЗМЕНЕНИЯ ВЕКТОРА СКОРОСТИ МТ .

8 ТРАЕКТОРИЕЙ ДВИЖЕНИЯ МТ НАЗЫВАЕТСЯ ГЕОМЕТРИЧЕСКОЕ МЕСТО ТОЧЕК, КОТОРЫЕ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНО ЗАНИМАЕТ ДАННАЯ МТ ПРИ ЕЕ ДВИЖЕНИИ .

9 ЗАКОН ДВИЖЕНИЯ ДЛЯ $\vec{a} = \text{const}$: $\vec{r}(t) = \vec{r}_0(t=0) + \vec{V}_0 \cdot t + \vec{a} \cdot t^2 / 2$.

10 ЗАКОН СКОРОСТИ ДЛЯ $\vec{a} = \text{const}$: $\vec{V}(t) = \vec{V}_0 + \vec{a} \cdot t$.

Тема 2. Кинематика движения МТ по окружности

11 ПОЛОЖЕНИЕ МТ на ОКРУЖНОСТИ ИЗВЕСТНОГО РАДИУСА ОДНОЗНАЧНО ОПРЕДЕЛЯЕТСЯ УГЛОМ ϕ , КОТОРЫЙ РАДИУС-ВЕКТОР МТ СОСТАВЛЯЕТ с ПОЛОЖИТЕЛЬНЫМ НАПРАВЛЕНИЕМ ОСИ X.

12 УГЛОВАЯ СКОРОСТЬ ЕСТЬ ВЕКТОРНАЯ КИНЕМАТИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ДВИЖЕНИЯ МТ по ОКРУЖНОСТИ, ОПРЕДЕЛЯЮЩАЯ БЫСТРОТУ ИЗМЕНЕНИЯ УГЛА ϕ и ОРИЕНТАЦИЮ ОКРУЖНОСТИ в ПРОСТРАНСТВЕ.

13 УГЛОВОЕ УСКОРЕНИЕ ЕСТЬ ВЕКТОРНАЯ КИНЕМАТИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ДВИЖЕНИЯ МТ по ОКРУЖНОСТИ, ОПРЕДЕЛЯЮЩАЯ БЫСТРОТУ и НАПРАВЛЕНИЕ ИЗМЕНЕНИЯ УГЛОВОЙ СКОРОСТИ.

14 ПРИ ДВИЖЕНИИ ПО ОКРУЖНОСТИ В НЕКОТОРЫЙ МОМЕНТ ВРЕМЕНИ $\vec{r} = \{2, 1, 0\}$, а УГЛОВАЯ СКОРОСТЬ $\vec{\omega} = \{0, 0, -3\}$. ТОГДА СКОРОСТЬ МТ $\vec{v} = \{ \quad \}$ (набор чисел через запятую, без пробелов).

УКАЗАНИЯ: НЕОБХОДИМО ИСПОЛЬЗОВАТЬ ФОРМУЛУ СВЯЗИ СКОРОСТЕЙ (ЛИНЕЙНОЙ \vec{v} и УГЛОВОЙ $\vec{\omega}$), а также ФОРМУЛУ из ЛИНЕЙНОЙ АЛГЕБРЫ (для ПРОЕКЦИЙ ВЕКТОРНОГО ПРОИЗВЕДЕНИЯ):

$$[\vec{A}, \vec{B}]_x = A_y B_z - A_z B_y, [\vec{A}, \vec{B}]_y = -A_x B_z + A_z B_x, [\vec{A}, \vec{B}]_z = A_x B_y - A_y B_x .$$

15 ТОЧКА ДВИЖЕТСЯ В ПЛОСКОСТИ XY ПО ЗАКОНУ $X(t) = A \sin(\omega t)$, $Y(t) = A(1 - \cos(\omega t))$, ГДЕ $A = 0.2$ м, $\omega = 15$ 1/с. ЗА ВРЕМЯ 0.7 с ОНА ПРОЙДЕТ ПУТЬ, РАВНЫЙ _____ м.

УКАЗАНИЯ: СНАЧАЛА ПРОДИФФЕРЕНЦИРУЙТЕ $X(t)$ и $Y(t)$ и НАЙДИТЕ ПРОЕКЦИИ ВЕКТОРА СКОРОСТИ, ЗАТЕМ НАЙДИТЕ ВЫРАЖЕНИЕ для МОДУЛЯ ВЕКТОРА СКОРОСТИ, ДАЛЕЕ ПРОИНТЕГРИРУЙТЕ ЕГО по ВРЕМЕНИ в ПРЕДЕЛАХ от 0 до ЗАДАННОГО ЗНАЧЕНИЯ ВРЕМЕНИ. МОДУЛЬ СКОРОСТИ НЕ БУДЕТ ЗАВИСЕТЬ ОТ ВРЕМЕНИ, ПОЭТОМУ ИНТЕГРИРОВАНИЕ ПРЕВРАЩАЕТСЯ В УМНОЖЕНИЕ СКОРОСТИ НА ВРЕМЯ.

Тема 3.Дополнительные кинематические характеристики

16 ФОРМУЛА ТАНГЕНЦИАЛЬНОГО УСКОРЕНИЯ: $a_t = \frac{d}{dt} |\vec{v}|$.

17 ЕСЛИ ТЕЛО БРОШЕНО под УГЛОМ 60° к ГОРИЗОНТУ со СКОРОСТЬЮ $V = 20$ м/с, то РАДИУС КРИВИЗНЫ ТРАЕКТОРИИ В ТОЧКЕ МАКСИМАЛЬНОГО ПОДЪЕМА $R = \underline{\hspace{2cm}}$ м.

УКАЗАНИЯ: ВЕРТИКАЛЬНАЯ ПРОЕКЦИЯ СКОРОСТИ в ВЕРХНЕЙ ТОЧКЕ РАВНА НУЛЮ. УСКОРЕНИЕ МТ в ВЕРХНЕЙ ТОЧКЕ НАПРАВЛЕНО ВЕРТИКАЛЬНО, т.е. ПЕРПЕНДИКУЛЯРНО к КАСАТЕЛЬНОЙ, ПРОВЕДЕННОЙ в ЭТОЙ ТОЧКЕ ТРАЕКТОРИИ. СЛЕДОВАТЕЛЬНО УСКОРЕНИЕ ЗДЕСЬ СОВПАДАЕТ с НОРМАЛЬНЫМ УСКОРЕНИЕМ. С ДРУГОЙ СТОРОНЫ, УСКОРЕНИЕ ТЕЛА при СВОБОДНОМ ДВИЖЕНИИ в ПОЛЕ ТЯГОТЕНИЯ ЕСТЬ УСКОРЕНИЕ СВОБОДНОГО ПАДЕНИЯ \vec{g} . ПРИРАВНИВАЯ $a_n = g$ и ПОДСТАВЛЯЯ ВЫРАЖЕНИЕ для a_n , НАХОДИМ R.

18 ФОРМУЛА СВЯЗИ АБСОЛЮТНОЙ и ОТНОСИТЕЛЬНОЙ СКОРОСТИ ДВИЖЕНИЯ МТ:

$$\vec{V}_{ABC} = \underline{\hspace{1cm}} + \underline{\hspace{1cm}} + \underline{\hspace{1cm}}.$$

19 ЕСЛИ ЗАКОН ДВИЖЕНИЯ МТ ИМЕЕТ ВИД $x(t) = at^2/2 + kt + b$, то ЗАВИСИМОСТЬ СКОРОСТИ ОТ ВРЕМЕНИ $V_x(t) = a \cdot t + k$.

20 ЕСЛИ ЗАКОН ДВИЖЕНИЯ МТ ИМЕЕТ ВИД $x(t) = A \sin(\omega t + b)$, то ЗАВИСИМОСТЬ СКОРОСТИ ОТ ВРЕМЕНИ $V_x(t) = A \cdot \omega \cos(\omega t + b)$.

21 ЕСЛИ ЗАКОН ДВИЖЕНИЯ МТ ИМЕЕТ ВИД $x(t) = A \cos(\omega t + b)$, то ЗАВИСИМОСТЬ СКОРОСТИ ОТ ВРЕМЕНИ $V_x(t) = -A \cdot \omega \sin(\omega t + b)$.

22 ДВА ТЕЛА БРОШЕНЫ ОДНОВРЕМЕННО: ОДНО - ВЕРТИКАЛЬНО ВВЕРХ, ДРУГОЕ ПОД УГЛОМ 60° к ГОРИЗОНТУ с ОДИНАКОВОЙ НАЧАЛЬНОЙ СКОРОСТЬЮ 25 м/с. ЧЕРЕЗ 1.1 с ОНИ БУДУТ НАХОДИТЬСЯ НА РАССТОЯНИИ $\underline{\hspace{2cm}}$ м ДРУГ ОТ ДРУГА.

УКАЗАНИЯ: РАССТОЯНИЕ МЕЖДУ ТЕЛАМИ ЕСТЬ МОДУЛЬ ВЕКТОРА, ПРОВЕДЕННОГО из ПЕРВОЙ МТ во ВТОРУЮ. МОДУЛЬ ВЕКТОРА ВЫРАЖАЕТСЯ ЧЕРЕЗ ЕГО ПРОЕКЦИИ, КОТОРЫЕ НАХОДЯТСЯ через ПРОЕКЦИИ РАДИУС-ВЕКТОРОВ ДВУХ МТ: $\Delta \vec{r} = \{r_{2x} - r_{1x}, r_{2y} - r_{1y}\}$. ПРОЕКЦИИ РАДИУС-ВЕКТОРОВ НАХОДЯТСЯ из СООТВЕТСТВУЮЩИХ ЗАКОНОВ ДВИЖЕНИЯ.

23 ПРИ ДВИЖЕНИИ ПО ОКРУЖНОСТИ в НЕКОТОРЫЙ МОМЕНТ ВРЕМЕНИ $\vec{r} = \{1, 2, 0\}$, а УГЛОВАЯ СКОРОСТЬ $\vec{\omega} = \{0, 0, -3\}$. ТОГДА СКОРОСТЬ МТ $\vec{v} = \{\underline{\hspace{2cm}}\}$ (набор чисел через запятую, без пробелов).

24 ТАНГЕНЦИАЛЬНОЕ УСКОРЕНИЕ ЕСТЬ ВЕКТОРНАЯ КИНЕМАТИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ДВИЖЕНИЯ МТ ПО ОКРУЖНОСТИ, КОТОРАЯ ОПРЕДЕЛЯЕТ БЫСТРОТУ ИЗМЕНЕНИЯ МОДУЛЯ СКОРОСТИ.

25 ТОЧКА ДВИЖЕТСЯ ПО ОКРУЖНОСТИ со СКОРОСТЬЮ $v = At$, ГДЕ $A = 0.5$ м/с². КОГДА ОНА ПРОЙДЕТ 0.1 ДЛИНЫ ОКРУЖНОСТИ ОТ НАЧАЛА ДВИЖЕНИЯ, ЕЕ ПОЛНОЕ УСКОРЕНИЕ БУДЕТ РАВНО $\underline{\hspace{2cm}}$ м/с²

[Возврат к началу части](#)

Раздел 3. Д И Н А М И К А МТ

Тема 1.Динамические характеристики МТ

- § 1.Динамические характеристики и уравнения
 - § 2.Импульс. Масса
 - § 3.Сила. Второй закон Ньютона
 - § 4.Сохранение импульса и его проекций
-

Тема 2.Виды сил в механике

- § 1.Гравитационные
 - § 2.Упругие
 - § 3.Трения скольжения
 - § 4.Трения покоя
 - § 5.Электростатические
 - § 6.Вес и реакция опоры
-

Тема 3.Работа. Энергия. Мощность

- § 1.Энергия. Мощность
 - § 2.Кинетическая энергия
 - § 3.Изменение кинетической энергии.Работа силы
 - § 4.Потенциальная энергия
 - § 5.Механическая энергия
 - § 6.Потенциальная энергия некоторых воздействий
-

Тема 4.Столкновения

- § 1.Определение столкновения
 - § 2.Абсолютно неупругое столкновение
 - § 3.Абсолютно упругое столкновение
-

Тема 1. Динамические характеристики МТ

1 ДИНАМИЧЕСКИМИ НАЗЫВАЮТСЯ ТАКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ДВИЖЕНИЯ, для КОТОРЫХ ПРОИЗВОДНАЯ по ВРЕМЕНИ РАВНА СООТВЕТСТВУЮЩЕЙ ХАРАКТЕРИСТИКЕ ВНЕШНЕГО ВОЗДЕЙСТВИЯ.

2 ИМПУЛЬСОМ НАЗЫВАЕТСЯ ВЕКТОРНАЯ ДИНАМИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ДВИЖЕНИЯ, ПРОПОРЦИОНАЛЬНАЯ СКОРОСТИ, а КОЭФФИЦИЕНТОМ ПРОПОРЦИОНАЛЬНОСТИ ЯВЛЯЕТСЯ МАССА.

3 ВТОРОЙ ЗАКОН НЬЮТОНА в общем виде: $\frac{d}{dt}(\vec{p}) = \vec{F}_{\text{сум}}$.

4 ЛОДКА, ИМЕЮЩАЯ ДЛИНУ 5 м И МАССУ 357 кг, СТОИТ ПЕРПЕНДИКУЛЯРНО НОСОМ К БЕРЕГУ.

ЕСЛИ ЧЕЛОВЕК МАССЫ 70 кг ПЕРЕЙДЕТ С КОРМЫ НА НОС, ТО ОН ОКАЖЕТСЯ НА РАССТОЯНИИ ___ м ОТ БЕРЕГА.

УКАЗАНИЯ: ИМЕЮТСЯ 2 ОБЪЕКТА - ЧЕЛОВЕК и ЛОДКА. СЧИТАЕМ, ЧТО до МОМЕНТА ВРЕМЕНИ $t_0 = 0$ ВСЕ ОБЪЕКТЫ НЕПОДВИЖНЫ. ЗАТЕМ ЧЕЛОВЕК НАЧИНАЕТ ДВИГАТЬСЯ по ЛОДКЕ со СКОРОСТЬЮ V_1 ОТНОСИТЕЛЬНО БЕРЕГА, а ЛОДКА - со СКОРОСТЬЮ V_2 . ДВИЖЕНИЕ с ПОСТОЯННОЙ СКОРОСТЬЮ ПРОДОЛЖАЕТСЯ до МОМЕНТА ВРЕМЕНИ t_2 при СОХРАНЕНИИ СУММАРНОГО ИМПУЛЬСА ВСЕХ ТЕЛ СИСТЕМЫ. СКОРОСТЬ ЧЕЛОВЕКА ОТНОСИТЕЛЬНО БЕРЕГА V_1 , а ПУТЬ ОТНОСИТЕЛЬНО БЕРЕГА: $L-X = t_2 V_1$. ПУТЬ ЛОДКИ $X = t_2 V_2$. ПО ЗАКОНУ СОХРАНЕНИЯ ИМПУЛЬСА $m_l V_2 = m_c V_1$. РЕШАЕМ ЭТУ СИСТЕМУ УРАВНЕНИЙ.

5 ВТОРОЙ ЗАКОН НЬЮТОНА для ТЕЛА с ПОСТОЯННОЙ МАССОЙ: $m \vec{a} = \vec{F}_{\text{сум}}$.

Тема 2. Виды сил в механике

6 ФОРМУЛА ГРАВИТАЦИОННОЙ СИЛЫ (ЗАКОН ВСЕМИРНОГО ТЯГОТЕНИЯ): $\vec{F}_{ГР}$
 $= G \frac{mM}{r^2} \vec{e}_r$.

7 СИЛА УПРУГОСТИ ВОЗНИКАЕТ при ИЗМЕНЕНИИ РАЗМЕРА УПРУГОГО ТЕЛА и ПРОПОРЦИОНАЛЬНА ИЗМЕНЕНИЮ РАЗМЕРА ТЕЛА.

8 ВЕЛИЧИНА СИЛЫ ТРЕНИЯ СКОЛЬЖЕНИЯ МАЛО ЗАВИСИТ от СКОРОСТИ и ПРОПОРЦИОНАЛЬНА СИЛЕ, ПРИЖИМАЮЩЕЙ ТЕЛО к ПОВЕРХНОСТИ .

9 СИЛА ТРЕНИЯ ПОКОЯ ВОЗНИКАЕТ ПРИ НАЛИЧИИ

1) СИЛЫ, ПРИЖИМАЮЩЕЙ НЕПОДВИЖНОЕ ТЕЛО к ПОВЕРХНОСТИ ДРУГОГО ТЕЛА,

2) СИЛЫ, ПРИЛОЖЕННОЙ к ТЕЛУ и СТРЕМЯЩЕЙСЯ ВЫЗВАТЬ ЕГО ДВИЖЕНИЕ ВДОЛЬ ПОВЕРХНОСТИ.

10 ФОРМУЛА для ЭЛЕКТРОСТАТИЧЕСКОЙ СИЛЫ: $\vec{F}_{ЭЛ.СТ} = \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \frac{q_1q_2}{r^2} \vec{e}_r$.

11 ВЕСОМ ТЕЛА НАЗЫВАЕТСЯ СИЛА, с КОТОРОЙ ТЕЛО ДЕЙСТВУЕТ на ОПОРУ или ПОДВЕС.

Тема 3. Работа. Энергия. Мощность

12	НАЗВАНИЕ	ФОРМУЛА
1 .	ВТОРОЙ ЗАКОН НЬЮТОНА в ОБЩЕМ ВИДЕ:	$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}_{\text{СУМ}}$
2 .	ДИН.УРАВНЕНИЕ для ЭНЕРГИИ	$\frac{dE}{dt} = W$
3 .	СВЯЗЬ МОЩНОСТИ и СИЛЫ	$W = (\vec{F} \cdot \vec{V})$

13	НАЗВАНИЕ	ФОРМУЛА
1 .	ОПРЕДЕЛЕНИЕ ЭНЕРГИИ	$E = mc^2$
2 .	ДИН.УРАВНЕНИЕ для ИМПУЛЬСА	$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}_{\text{СУМ}}$
3 .	РАБОТА СИЛЫ	$A = \int_r^{r_0} \vec{F} d\vec{r}$

14 РЕЛЯТИВИСТСКАЯ КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ: $E_k = E - E_0$.

15 НЕРЕЛЯТИВИСТСКАЯ КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ: $E_k = m V^2 / 2$.

16 ТЕОРЕМА об ИЗМЕНЕНИИ КИНЕТИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ: ИЗМЕНЕНИЕ КИНЕТИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ РАВНО РАБОТЕ ВНЕШНИХ СИЛ .

17 ПОТЕНЦИАЛЬНАЯ ЭНЕРГИЯ МТ В ТОЧКЕ С КООРДИНАТОЙ \vec{r} ЧИСЛЕННО РАВНА РАБОТЕ СИЛ ПОЛЯ по ПЕРЕМЕЩЕНИЮ МТ из ДАННОЙ ТОЧКИ в ФИКСИРОВАННУЮ ТОЧКУ \vec{r}_0 , В КОТОРОЙ ПОТЕНЦИАЛ ПРИНЯТ за 0.

18 СУММА ПОТЕНЦИАЛЬНОЙ и КИНЕТИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ ЕСТЬ ПОЛНАЯ МЕХАНИЧЕСКАЯ_ ЭНЕРГИЯ.

19 РАЗНОСТЬ ПОЛНОЙ МЕХАНИЧЕСКОЙ и КИНЕТИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ ЕСТЬ ПОТЕНЦИАЛЬНАЯ ЭНЕРГИЯ.

20 ПОТЕНЦИАЛЬНАЯ ЭНЕРГИЯ ГРАВИТАЦИОННОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ: $U_{\text{гп}} = -G \frac{mM}{r}$.

21 ПОТЕНЦИАЛЬНАЯ ЭНЕРГИЯ ЭЛЕКТРОСТАТИЧЕСКОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ:

$$U_{\text{эс}} = \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \frac{q_1q_2}{r}$$

Тема 4. Столкновения

22 СТОЛКНОВЕНИЕМ НАЗЫВАЕТСЯ АБСТРАКТНЫЙ ПРОЦЕСС ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ ДВУХ или НЕСКОЛЬКИХ ТЕЛ, ДЛИТЕЛЬНОСТЬ КОТОРОГО НЕ УЧИТЫВАЕТСЯ.

23 АБСОЛЮТНО НЕУПРУГИМ НАЗЫВАЕТСЯ СТОЛКНОВЕНИЕ, ПОСЛЕ КОТОРОГО ТЕЛА СЛИПАЮТСЯ, а ЧАСТЬ КИНЕТИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ ПЕРЕХОДИТ в ЭНЕРГИЮ ДЕФОРМАЦИИ и ТЕПЛО.

24 АБСОЛЮТНО УПРУГИМ НАЗЫВАЕТСЯ СТОЛКНОВЕНИЕ, ПРИ КОТОРОМ СОХРАНЯЮТСЯ СУММАРНЫЕ ИМПУЛЬС и КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ.

25 ДИРИЖАБЛЬ МАССЫ 2 т ОПУСКАЛСЯ ВНИЗ с УСКОРЕНИЕМ 1.5 м/с^2 . ПОСЛЕ СБРОСА ГРУЗА МАССЫ _____ т ОН НАЧАЛ ПОДНИМАТЬСЯ с ТЕМ ЖЕ УСКОРЕНИЕМ. (считать $g=10 \text{ м/с}^2$).

УКАЗАНИЯ: 2 ОБЪЕКТА ОБРАЗУЮТ СИСТЕМУ - ДИРИЖАБЛЬ и ГРУЗ (ОБЩАЯ МАССА М). МОДЕЛИ ДЛЯ ОБОИХ - МТ. ДВИЖЕНИЕ - РАВНОПЕРЕМЕННОЕ, УСКОРЕНИЕ $\vec{a} = \text{const}$.

РАССМАТРИВАЕМ 2 ПРОЦЕССА:

1. ДВИЖЕНИЕ МТ МАССЫ $m_1 = M$ ВНИЗ с УСКОРЕНИЕМ \vec{a}_1 ,

2. ДВИЖЕНИЕ МТ МАССЫ $m_2 = M$ - м ВВЕРХ с УСКОРЕНИЕМ \vec{a}_2 , КОТОРОЕ по ВЕЛИЧИНЕ РАВНО a_1 .

ЗАПИСЫВАЕМ 2-й ЗАКОН НЬЮТОНА для КАЖДОГО ПРОЦЕССА в ВЕКТОРНОМ ВИДЕ, ПОДСТАВЛЯЕМ в ПОЛУЧЕННЫЕ УРАВНЕНИЯ ВСЕ РЕАЛЬНЫЕ СИЛЫ (ТЯЖЕСТИ и АРХИМЕДА), ПРОЕКТИРУЕМ НА ВЕРТИКАЛЬНУЮ ОСЬ и РЕШАЕМ СИСТЕМУ 2-х СКАЛЯРНЫХ УРАВНЕНИЙ.

26 НА БРУСОК МАССЫ 0.1 кг ДЕЙСТВУЕТ СИЛА под ПОСТОЯННЫМ УГЛОМ 45° к ГОРИЗОНТАЛЬНОЙ ПЛОСКОСТИ. ВЕЛИЧИНА СИЛЫ $f = At$, где $A = 1 \text{ Н/с}$. СКОРОСТЬ БРУСКА в МОМЕНТ ЕГО ОТРЫВА от ПЛОСКОСТИ БУДЕТ РАВНА _____ м/с. Считать $g = 10 \text{ м/с}^2$.

УКАЗАНИЯ: ОБЪЕКТ - БРУСОК на ГОРИЗ. ПЛОСКОСТИ, МОДЕЛЬ - МТ. на НЕГО ДЕЙСТВУЕТ ПЕРЕМЕННАЯ СИЛА f , ДВИЖЕНИЕ НЕ РАВНОПЕРЕМЕННОЕ (УСКОРЕНИЕ НЕ ПОСТОЯННОЕ).

УСЛОВИЕ ОТРЫВА БРУСКА - РАВЕНСТВО НУЛЮ СИЛЫ РЕАКЦИИ ОПОРЫ в НЕКОТОРЫЙ МОМЕНТ ВРЕМЕНИ t_1 . В ЭТОТ МОМЕНТ СУММА ПРОЕКЦИЙ на ВЕРТИКАЛЬНУЮ ОСЬ ВСЕХ СИЛ $= 0$ (СИЛЫ f и СИЛЫ ТЯЖЕСТИ mg). ИЗ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФОРМУЛИРОВКИ ЭТОГО УСЛОВИЯ НАЙДЕМ t_1 .

ЗАТЕМ ПРОИНТЕГРИРУЕМ УСКОРЕНИЕ в ПРЕДЕЛАХ ВРЕМЕНИ от $t_0 = 0$ до t_1 и ПОЛУЧИМ v_1 .

27 ПРИ ЗАБИВАНИИ СВАИ МАССЫ 1 т ПАРОВЫМ МОЛОТОМ МАССОЙ 3 т КПД РАВЕН _____.

УКАЗАНИЯ: ОБЪЕКТЫ - СВАЯ и МОЛОТ. МОДЕЛИ - МТ. ЧТО ПРОИСХОДИТ во ВРЕМЯ их ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ - НЕ ВАЖНО, СЛЕДОВАТЕЛЬНО МОДЕЛЬ ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ - УДАР, КОТОРЫЙ по УСЛОВИЮ АБСОЛЮТНО НЕУПРУГИЙ (МОЛОТ НЕ ОТСКАКИВАЕТ от СВАИ).

ПОЛЕЗНОЙ ЯВЛЯЕТСЯ КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ МОЛОТА и СВАИ ПОСЛЕ УДАРА $E_{1\text{после}}$ и $E_{2\text{после}}$. ЗАТРАЧЕННОЙ СЛЕДУЕТ СЧИТАТЬ КИНЕТИЧЕСКУЮ ЭНЕРГИЮ МОЛОТА ПЕРЕД МОМЕНТОМ УДАРА $E_{1\text{до}}$.

ИСПОЛЬЗУЯ ЗАКОН СОХРАНЕНИЯ ИМПУЛЬСА, НАХОДИМ СВЯЗЬ СКОРОСТИ МОЛОТА 'ДО' и СКОРОСТИ МОЛОТА и СВАИ 'ПОСЛЕ'.

$$mV_{\text{ДО}} = (m+M)V_{\text{ПОСЛЕ}} \text{ . ОКОНЧАТЕЛЬНО: КПД} = \frac{E_{1\text{ПОСЛЕ}} + E_{2\text{ПОСЛЕ}}}{E_{1\text{ДО}}} = \frac{m + M}{m} \frac{V_{\text{ПОСЛЕ}}^2}{V_{\text{ДО}}^2} \text{ .}$$

28 ЕСЛИ САМОЛЕТ ДЕЛАЕТ МЕРТВУЮ ПЕТЛЮ РАДИУСА 500 м С ПОСТОЯННОЙ СКОРОСТЬЮ 360 км/ч, ТО СИЛА ДАВЛЕНИЯ ЛЕТЧИКА МАССЫ 70 кг НА КРЕСЛО В НИЖНЕЙ ТОЧКЕ ПЕТЛИ БУДЕТ РАВНА ___ кН. Считать $g = 10 \text{ м/с}^2$.

УКАЗАНИЯ: СЛЕДУЕТ УЧЕСТЬ, ЧТО ЛЕТЧИК (МОДЕЛЬ - МТ) ДВИЖЕТСЯ ПО ОКРУЖНОСТИ и, СЛЕДОВАТЕЛЬНО, у НЕГО ЕСТЬ ЦЕНТРОСТРЕМИТЕЛЬНОЕ УСКОРЕНИЕ, ПОЭТОМУ во 2-м ЗАКОНЕ НЬЮТОНА СЛЕДУЕТ ВМЕСТО \vec{a} ПОДСТАВИТЬ $\vec{a}_{\text{цс}}$, РАВНОЕ по МОДУЛЮ V^2/R .

РЕАЛЬНЫЕ СИЛЫ: СИЛА ТЯЖЕСТИ $m\vec{g}$ и СИЛА РЕАКЦИИ ОПОРЫ \vec{N} , КОТОРАЯ по МОДУЛЮ РАВНА СИЛЕ ДАВЛЕНИЯ ЛЕТЧИКА НА СИДЕНЬЕ. ПОДСТАВИВ ЭТИ СИЛЫ во 2-й ЗАКОН НЬЮТОНА, ПРОЕКТИРУЕМ ЕГО НА ВЕРТИКАЛЬНУЮ ОСЬ и, РЕШИВ ПОЛУЧЕННОЕ СКАЛЯРНОЕ УРАВНЕНИЕ, НАЙДЕМ N и P.

29 ХАРАКТЕРИСТИКИ ВНЕШНИХ ВОЗДЕЙСТВИЙ: ФОРМУЛЫ:

1 . СИЛА

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

2 . ЭЛЕМЕНТАРНАЯ РАБОТА СИЛЫ

$$dA = (\vec{F} \cdot d\vec{r})$$

3 . ИЗМЕНЕНИЕ ПОТЕНЦИАЛЬНОЙ ЭНЕРГИИ

$$\Delta U = \int_{r_1}^{r_2} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

30 ДЛЯ ОБЕСПЕЧЕНИЯ ВЕРТИКАЛЬНОЙ СКОРОСТИ РАВНОМЕРНОГО ПОДЪЕМА 2 м/с ДВИГАТЕЛЬ ВЕРТОЛЕТА, ИМЕЮЩЕГО МАССУ 7т, ДОЛЖЕН ИМЕТЬ МИНИМАЛЬНУЮ МОЩНОСТЬ ___ кВт (считать $g = 10 \text{ м/с}^2$).

31 ХАРАКТЕРИСТИКИ ВНЕШНИХ ВОЗДЕЙСТВИЙ: ФОРМУЛЫ:

1. МОЩНОСТЬ

$$W = \frac{dE}{dt}$$

2. ЭЛЕМЕНТАРНАЯ РАБОТА СИЛЫ

$$dA = (\vec{F} \cdot d\vec{r})$$

3. ПОТЕНЦИАЛЬНАЯ ЭНЕРГИЯ

$$U = \int_{r_1}^{r_0} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

[Возврат к началу части](#)

Раздел 4. МЕХАНИЧЕСКИЕ КОЛЕБАНИЯ

Тема 1. Колебания без затухания

- § 1. Периодический процесс
 - § 2. Характеристики гармонического колебания
 - § 3. Дифференциальное уравнение своб. колебаний без затухания
 - § 4. Математический маятник. Осциллятор
-

Тема 2. Свободные затухающие колебания

- § 1. Закон движения при затухающих колебаниях
 - § 2. Дифференциальное уравнение затухающих колебаний
 - § 3. Логарифмический декремент затухания. Частота колебаний
 - § 4. Аперриодический процесс
-

Тема 3. Вынужденные колебания

- § 1. Дифференциальное уравнение вынужденных колебаний
 - § 2. Закон движения при вынужденных колебаниях
 - § 3. Резонанс
 - § 4. Добротность
-

Тема 4. Сложение колебаний

- § 1. Сложение одинаково направленных колебаний
 - § 2. Биения
 - § 3. Сложение взаимно перпендикулярных колебаний
-
-

Тема 1. Колебания без затухания

1 КОЛЕБАНИЕМ НАЗЫВАЕТСЯ ПРОЦЕСС, ПЕРИОДИЧЕСКИ ПОВТОРЯЮЩИЙСЯ ВО ВРЕМЕНИ .

2 ГАРМОНИЧЕСКИМ НАЗЫВАЕТСЯ КОЛЕБАНИЕ, ПРИ КОТОРОМ ФИЗИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА

ЗАВИСИТ ОТ ВРЕМЕНИ ПО ЗАКОНУ СИНУСА или КОСИНУСА .

3 УРАВНЕНИЕ ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ: $X(t) = X_0 \sin(\omega t + \Phi_0)$.

4 ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЕ УРАВНЕНИЕ СВОБОДНЫХ КОЛЕБАНИЙ: $d^2x/dt^2 + \omega^2 x(t) = 0$.

5 КВАДРАТ ЧАСТОТЫ СОБСТВЕННЫХ КОЛЕБАНИЙ ГАРМОНИЧЕСКОГО ОСЦИЛЛЯТОРА: $\omega^2 = \frac{k}{m}$.

6 КВАДРАТ ЧАСТОТЫ СОБСТВЕННЫХ КОЛЕБАНИЙ МАТЕМАТИЧЕСКОГО МАЯТНИКА: $\omega^2 = \frac{g}{L}$.

Тема 2. Свободные затухающие колебания

7 ЗАКОН ДВИЖЕНИЯ для ЗАТУХАЮЩИХ КОЛЕБАНИЙ: $X(t) = X_0 \cdot e^{-\beta t} \cos(\omega t + \Phi_0)$.

8 ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЕ УРАВНЕНИЕ ЗАТУХАЮЩИХ КОЛЕБАНИЙ:

$$d^2X/dt^2 + (r/m) \cdot dX/dt + (k/m) \cdot X(t) = 0 .$$

9 ФОРМУЛА ЛОГАРИФМИЧЕСКОГО ДЕКРЕМЕНТА ЗТУХАНИЯ:

$$\delta = \ln(A_0(t) / A_0(t + T)) .$$

10 АПЕРИОДИЧЕСКИМ НАЗЫВАЕТСЯ ПРОЦЕСС, при КОТОРОМ ФИЗИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА $A(t)$ УБЫВАЕТ со ВРЕМЕНЕМ, АССИМПТОТИЧЕСКИ СТРЕМЯСЬ к НУЛЮ.

Тема 3. Вынужденные колебания

11 ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЕ УРАВНЕНИЕ ВЫНУЖДЕННЫХ КОЛЕБАНИЙ:

$$d^2A/dt^2 + (2\beta) \cdot dA/dt + \omega^2 A = \frac{1}{m} F(t).$$

12 ЕСЛИ ВЫНУЖДАЮЩАЯ СИЛА ИЗМЕНЯЕТСЯ по ГАРМОНИЧЕСКОМУ ЗАКОНУ, то УСТАНОВИВШИЕСЯ ВЫНУЖДЕННЫЕ КОЛЕБАНИЯ БУДУТ СОВЕРШАТЬСЯ по ГАРМОНИЧЕСКОМУ ЗАКОНУ с ЧАСТОТОЙ ВЫНУЖДАЮЩЕЙ СИЛЫ .

13 РЕЗОНАНСОМ НАЗЫВАЕТСЯ ЯВЛЕНИЕ РЕЗКОГО УВЕЛИЧЕНИЯ АМПЛИТУДЫ ВЫНУЖДЕННЫХ КОЛЕБАНИЙ при ПРИБЛИЖЕНИИ ЧАСТОТЫ ВЫНУЖДАЮЩЕЙ СИЛЫ к НЕКОТОРОМУ (РЕЗОНАНСНОМУ) ЗНАЧЕНИЮ.

14 ЕСЛИ В КОЛЕБАТЕЛЬНОЙ СИСТЕМЕ АМПЛИТУДА КОЛЕБАНИЙ УМЕНЬШАЕТСЯ В 2 РАЗА ЧЕРЕЗ КАЖДЫЕ 13 КОЛЕБАНИЙ, ТО ЕЕ ДОБРОТНОСТЬ РАВНА

УКАЗАНИЯ: АМПЛИТУДА при ЗАТУХАЮЩИХ КОЛЕБАНИЯХ изменяется по ЭКСПОНЕНЦИАЛЬНОМУ ЗАКОНУ. ЗАПИШИТЕ ЭТОТ ЗАКОН для ДВУХ МОМЕНТОВ ВРЕМЕНИ t_1 и t_2 , РАЗДЕЛИТЕ ВТОРОЕ УРАВНЕНИЕ на ПЕРВОЕ и УЧТИТЕ, что $t_2 - t_1 = N \cdot T$, где T - ПЕРИОД КОЛЕБАНИЙ, N - ЗАДАННОЕ ЧИСЛО КОЛЕБАНИЙ, после КОТОРЫХ АМПЛИТУДА УМЕНЬШИЛАСЬ в 2 РАЗА. ПРОЛОГАРИФМИРУЙТЕ ПОЛУЧЕННОЕ УР-Е и РЕШИТЕ ОТНОСИТЕЛЬНО k -та ЗАТУХАНИЯ.

Тема 4. Сложение колебаний

15 ДВА КОЛЕБАТЕЛЬНЫХ ДВИЖЕНИЯ $A_1(t)$ и $A_2(t)$ называются НЕЗАВИСИМЫМИ, ЕСЛИ при УЧАСТИИ МТ в ДВУХ ЭТИХ ДВИЖЕНИЯХ $A(t) = A_1(t) + A_2(t)$.

16 БИЕНИЯМИ называется ПРОЦЕСС ПЕРИОДИЧЕСКОГО ВОЗРАСТАНИЯ и УБЫВАНИЯ АМПЛИТУДЫ, ВОЗНИКАЮЩИЙ при СЛОЖЕНИИ СОнаПРАВЛЕННЫХ КОЛЕБАНИЙ с БЛИЗКИМИ ЧАСТОТАМИ.

17 ФИГУРОЙ ЛИССАЖУ НАЗ. ТРАЕКТОРИЯ ДВИЖЕНИЯ МТ, УЧАСТВУЮЩЕЙ в ДВУХ ВЗАИМНО ПЕРПЕНДИКУЛЯРНЫХ КОЛЕБАНИЯХ с КРАТНЫМИ ЧАСТОТАМИ.

18 ЕСЛИ НА РАССТОЯНИИ $X = 1.3$ см ОТ ПОЛОЖЕНИЯ РАВНОВЕСИЯ СКОРОСТЬ КОЛЕБЛЮЩЕЙСЯ с ЧАСТОТОЙ 10 Гц ЧАСТИЦЫ РАВНА 50 см/с, ТО АМПЛИТУДА КОЛЕБАНИЙ РАВНА ____ см

УКАЗАНИЯ: ИСПОЛЬЗУЙТЕ ЗАКОН ДВИЖЕНИЯ и ЗАКОН СКОРОСТИ для ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ, ЗАПИШИТЕ ИХ для КОНРЕТНОГО ЗАДАННОГО МОМЕНТА ВРЕМЕНИ t_1 . ПРИ РЕШЕНИИ ПОЛУЧЕННОЙ СИСТЕМЫ УРАВНЕНИЙ ПЕРВОЕ УР-Е ДОМНОЖЬТЕ НА ЧАСТОТУ, затем ОБА УРАВНЕНИЯ ВОЗВЕДИТЕ В КВАДРАТ и СЛОЖИТЕ. РЕШИТЕ ПОЛУЧЕННОЕ УРАВНЕНИЕ с ОДНИМ НЕИЗВЕСТНЫМ ОТНОСИТЕЛЬНО АМПЛИТУДЫ X_0 .

19 НА ВЕРТИКАЛЬНУЮ НЕВЕСОМУЮ ПРУЖИНУ ПОЛОЖИЛИ КУБИК МАССЫ 20 г и ОНА СЖАЛАСЬ НА 4.73 мм. КОГДА НА КУБИК УПАЛ и ПРИЛИП ПЛАСТИЛИНОВЫЙ ШАРИК МАССЫ 20 г, ВОЗНИКЛИ КОЛЕБАНИЯ с ЧАСТОТОЙ _ Гц .

УКАЗАНИЯ: В ЗАДАЧЕ ОПИСАНЫ 2 СОСТОЯНИЯ СИСТЕМЫ.

1) КУБИК МАССЫ m_1 ЛЕЖИТ на ПРУЖИНЕ, СЖИМАЯ ЕЕ НА X_1 .

2) КУБИК и ПЛАСТИЛИНОВЫЙ ШАРИК МАССЫ m_2 КОЛЕБЛЮТСЯ на ДАННОЙ ПРУЖИНЕ.

Для ПЕРВОГО СОСТОЯНИЯ ЗАКОН СТАТИКИ ДАЕТ $m_1 \cdot g = kX$. Для ВТОРОГО СОСТОЯНИЯ АНАЛИЗ КОЛЕБАНИЙ ДАЕТ ИХ ЧАСТОТУ $\omega = \text{—}$. ВЫРАЗИТЕ из ПЕРВОГО УРАВНЕНИЯ k и ПОДСТАВЬТЕ во ВТОРОЕ.

20 к НЕВЕСОМОЙ ПРУЖИНЕ ПОДВЕСИЛИ ГРУЗИК и ОНА РАСТЯНУЛАСЬ НА 0.8 см . ПРИ КОЭФФИЦИЕНТЕ ЗАТУХАНИЯ 7.6 1/с ПЕРИОД ВЕРТИКАЛЬНЫХ КОЛЕБАНИЙ ГРУЗИКА РАВЕН ____ мс. Считать $g = 9,8 \text{ м/с}^2$.

УКАЗАНИЯ: В ЗАДАЧЕ ЕСТЬ 2 СОСТОЯНИЯ СИСТЕМЫ ГРУЗИК-ПРУЖИНА.

1) ГРУЗИК НЕПОДВИЖНО ВЕСИТ на ПРУЖИНЕ.

2) ГРУЗИК КОЛЕБЛЕТСЯ с ЗАТУХАНИЕМ (к-т ЗАТУХАНИЯ β).

Для ПЕРВОГО СОСТОЯНИЯ ВЫПОЛНЯЮТСЯ ЗАКОНЫ СТАТИКИ, из КОТОРЫХ СЛЕДУЕТ СООТНОШЕНИЕ $mg = k \cdot \Delta X$, откуда ВЫРАЖАЕМ k/m и ПОДСТАВЛЯЕМ в ФОРМУЛУ СОБСТВЕННОЙ ЧАСТОТЫ ЗАТУХАЮЩИХ КОЛЕБАНИЙ. По ИЗВЕСТНОМУ СООТНОШЕНИЮ МЕЖДУ ЧАСТОТОЙ и ПЕРИОДОМ $T = 2\pi/\omega$ НАХОДИМ ТРЕБУЕМОЕ ЗНАЧЕНИЕ T .

21 НА ВЕРТИКАЛЬНУЮ НЕВЕСОМУЮ ПРУЖИНУ ПОЛОЖИЛИ КУБИК и ОНА СЖАЛАСЬ НА 5 мм. ПОСЛЕ КРАТКОВРЕМЕННОГО ТОЛЧКА КУБИК КОЛЕБАЛСЯ с ЧАСТОТОЙ 50 рад/с. ПРИ ВЫНУЖДЕННЫХ КОЛЕБАНИЯХ МАКСИМАЛЬНАЯ АМПЛИТУДА КОЛЕБАНИЙ НАБЛЮДАЕТСЯ ПРИ ЧАСТОТЕ ВНЕШНЕЙ СИЛЫ, РАВНОЙ ____ рад/с . Считать $g = 9,8 \text{ м/с}^2$.

[Возврат к началу части](#)

Раздел 5. ДВИЖЕНИЕ АБСОЛЮТНО ТВЕРДОГО ТЕЛА

Тема 1. Кинематика АТТ

- § 1. Модель АТТ. Поступательное и вращательное движение
 - § 2. Кинематические характеристики АТТ
 - § 3. Качение
-

Тема 2. Динамика АТТ

- § 1. Момент импульса
 - § 2. Момент инерции
 - § 3. Теорема Штейнера
 - § 4. Моменты инерции некоторых тел
 - § 5. Момент силы. Динамическое уравнение вращ. движения
 - § 6. Второй закон Ньютона для вращательного движения
-

Тема 3. Энергия. Законы сохранения

- § 1. Кинетическая энергия вращения
 - § 2. Сохранение момента импульса
 - § 3. Схема решения задач на сохранение
 - § 4. Гироскоп
-

Тема 1. Кинематика АТТ

1 ЛЮБОЕ ДВИЖЕНИЕ АТТ МОЖНО ПРЕДСТАВИТЬ, КАК СОВОКУПНОСТЬ ПОСТУПАТЕЛЬНОГО и ВРАЩАТЕЛЬНОГО вокруг ДВИЖУЩЕЙСЯ или НЕПОДВИЖНОЙ ОСИ .

2 КИНЕМАТИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ПОСТУПАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ: \vec{r} ,
 $\vec{V} = \frac{d\vec{r}}{dt}$, $\vec{a} = \frac{d\vec{V}}{dt}$.

3 КИНЕМАТИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ВРАЩАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ: φ , $\vec{\omega}$,
 $\vec{\beta}$.

4 КАЧЕНИЕМ называется ДВИЖЕНИЕ, ПРИ КОТОРОМ ТЕЛО КАТИТСЯ БЕЗ ПРОСКАЛЬЗЫВАНИЯ по ПОВЕРХНОСТИ ДРУГОГО ТЕЛА. ЗАКОН КУЛОНА для ТРЕНИЯ КАЧЕНИЯ: $F_{тр.к.} = k N / R$.

Тема 2.Динамика АТТ

5 МОМЕНТ ИМПУЛЬСА ЕСТЬ ДИНАМИЧЕСКАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА ВРАЩАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ, ПРОПОРЦИОНАЛЬНАЯ УГЛОВОЙ СКОРОСТИ .

6 КООРДИНАТА ЦЕНТРА ИНЕРЦИИ: $\vec{R}_{Ц.И} = \frac{\sum_{i=1}^N (m_i \cdot \vec{r}_i)}{\sum_{k=1}^N (m_k)}$

7 МОМЕНТ ИНЕРЦИИ ДИСКА ОТНОСИТЕЛЬНО ОСИ, ПРОХОДЯЩЕЙ ЧЕРЕЗ ЕГО ЦЕНТР ИНЕРЦИИ, РАВЕН $J = \frac{1}{2} m R^2$.

8 МОМЕНТ ИНЕРЦИИ ШАРА ОТНОСИТЕЛЬНО ОСИ, ПРОХОДЯЩЕЙ ЧЕРЕЗ ЕГО ЦЕНТР ИНЕРЦИИ, РАВЕН $J = \frac{2}{5} m R^2$.

9 МОМЕНТ ИНЕРЦИИ СТЕРЖНЯ ДЛИНОЙ R ОТНОСИТЕЛЬНО ОСИ, ПРОХОДЯЩЕЙ ЧЕРЕЗ ЕГО ЦЕНТР ИНЕРЦИИ, РАВЕН $J = \frac{1}{12} m R^2$.

10 МОМЕНТ ИНЕРЦИИ ДИСКА МАССЫ m РАДИУСА R ОТНОСИТЕЛЬНО ПАРАЛЛЕЛЬНОЙ ОСИ, ОТСТОЯЩЕЙ ОТ ОСИ СИММЕТРИИ НА РАССТОЯНИЕ $\frac{1}{2} R$, РАВЕН $J = \frac{3}{4} m R^2$.

11 МОМЕНТ СИЛЫ ЕСТЬ ХАРАКТЕРИСТИКА ВНЕШНЕГО ВОЗДЕЙСТВИЯ, ОПРЕДЕЛЯЮЩАЯ БЫСТРОТУ и НАПРАВЛЕНИЕ ИЗМЕНЕНИЯ МОМЕНТА ИМПУЛЬСА .

12 ФИЗИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ и ЗАКОНЫ: ФОРМУЛЫ:

- | | |
|--|--|
| 1 . ДИНАМИЧЕСКОЕ УРАВНЕНИЕ для ИМПУЛЬСА: | $\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}_{\text{СУМ}}$ |
| 2 . ФОРМУЛА СВЯЗИ СИЛЫ и МОМЕНТА СИЛЫ: | $\vec{M} = [\vec{r}, \vec{F}]$ |
| 3 . ДИНАМИЧЕСКОЕ УРАВНЕНИЕ для МОМЕНТА ИМП.: | $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}_{\text{СУМ}}$ |
-

13 ФИЗИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ и ЗАКОНЫ: ФОРМУЛЫ:

- | | |
|---------------------------------------|--|
| 1 . ФОРМУЛА МОМЕНТА ИМПУЛЬСА: | $\vec{L} = I \cdot \vec{\omega}$ |
| 2 . ФОРМУЛА МОМЕНТА ИНЕРЦИИ: | $I = \sum_{i=1}^N m_i r_i^2$ |
| 3 . ВТОРОЙ ЗАКОН НЬЮТОНА для ВРАЩЕНИЯ | $I \cdot \vec{\beta} = \vec{M}_{\text{СУМ}}$ |
-

Тема 3. Энергия. Законы сохранения

14 КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ ВРАЩАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ АТТ: $E_{\text{КИН}}^{\text{ВРАЩ}} = I \omega^2 / 2$.

15 ПРОЕКЦИЯ СУММАРНОГО МОМЕНТА ИМПУЛЬСА на НЕКОТОРУЮ ОСЬ СОХРАНЯЕТСЯ, ЕСЛИ РАВНА НУЛЮ СУММА ПРОЕКЦИЙ на ЭТУ ОСЬ МОМЕНТОВ ВСЕХ ВНЕШНИХ СИЛ.

16 НА КРАЮ НЕПОДВИЖНОЙ КРУГЛОЙ ПЛАТФОРМЫ $R=2$ м, $M=50$ кг СТОИТ ЧЕЛОВЕК $m=50$ кг.

ЕСЛИ ЧЕЛОВЕК ПОЙДЕТ по ЕЕ КРАЮ со СКОРОСТЬЮ 7.2 км/ч ОТНОСИТЕЛЬНО ЗЕМЛИ, ТО ПЛАТФОРМА БУДЕТ ВРАЩАТЬСЯ с УГЛОВОЙ СКОРОСТЬЮ $\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ 1/с.

УКАЗАНИЯ: В ЗАДАЧЕ ДАНЫ 2 ОБЪЕКТА - ЧЕЛОВЕК (МОДЕЛЬ МТ) и ПЛАТФОРМА (МОДЕЛЬ АТТ). ПОСКОЛЬКУ СУММА ПРОЕКЦИЙ ВСЕХ ВНЕШНИХ СИЛ НА ВЕРТИКАЛЬНУЮ ОСЬ Z РАВНА 0, ТО СОХРАНЯЕТСЯ СУММА ПРОЕКЦИЙ на ОСЬ Z ВСЕХ МОМЕНТОВ ИМПУЛЬСА.

ДО НАЧАЛА ДВИЖЕНИЯ ЧЕЛОВЕКА ВСЕ ОБЪЕКТЫ СИСТЕМЫ НЕПОДВИЖНЫ. ПОСЛЕ НАЧАЛА ДВИЖЕНИЯ ЗАДАННАЯ ПО УСЛОВИЮ СКОРОСТЬ ЧЕЛОВЕКА ОТНОСИТЕЛЬНО ЗЕМЛИ $v_{\text{ч}}$ ОПРЕДЕЛЯЕТ ЕГО МОМЕНТ ИМПУЛЬСА $L_{\text{ч}} = m \cdot v_{\text{ч}} \cdot R$. Т.к. МОМЕНТ ИМПУЛЬСА в ПРОЕКЦИИ на Z СОХРАНЯЕТСЯ, то МОМЕНТ ИМПУЛЬСА ПЛАТФОРМЫ БУДЕТ по ВЕЛИЧИНЕ РАВЕН МОМЕНТУ ИМПУЛЬСА ЧЕЛОВЕКА.

17 ПРЕЦЕССИЕЙ НАЗЫВАЕТСЯ ДВИЖЕНИЕ ОСИ ГИРОСКОПА в НАПРАВЛЕНИИ, ПЕРПЕНДИКУЛЯРНОМ ПРИЛОЖЕННОЙ СИЛЕ.

18 НА ОДНОРОДНЫЙ ДИСК МАССЫ $m = 5$ кг С ЗАКРЕПЛЕННОЙ ОСЬЮ, СОВПАДАЮЩЕЙ С ОСЬЮ СИММЕТРИИ, НАМОТАНА НИТЬ, К КОНЦУ КОТОРОЙ ПРИЛОЖЕНА СИЛА $0.2t$ Н. ЧЕРЕЗ 10 с ПОСЛЕ НАЧАЛА ДЕЙСТВИЯ СИЛЫ УСКОРЕНИЕ КОНЦА НИТИ РАВНО $\underline{\hspace{2cm}}$ м/с².

УКАЗАНИЯ: ДИСК ДВИЖЕТСЯ под ДЕЙСТВИЕМ МОМЕНТА СИЛЫ РЕАКЦИИ НИТИ, ПРИЛОЖЕННОЙ в ТОЙ ТОЧКЕ ДИСКА, ГДЕ НИТЬ ОТХОДИТ от ЕГО ПОВЕРХНОСТИ, $M = R \cdot F$ (R -РАДИУС ДИСКА, F -СИЛА РЕАКЦИИ НИТИ, КОТОРАЯ по ВЕЛИЧИНЕ РАВНА ПРИЛОЖЕННОЙ СИЛЕ, т.е. $F = At$). УСКОРЕНИЕ КОНЦА НИТИ РАВНО ТАНГЕНЦИАЛЬНОМУ УСКОРЕНИЮ УКАЗАННОЙ ТОЧКИ на ПОВЕРХНОСТИ ДИСКА a_t , КОТОРОЕ СВЯЗАНО с УГЛОВЫМ УСКОРЕНИЕМ ИЗВЕСТНЫМ СО ОТНОШЕНИЕМ $a_t = \beta R$. УГЛОВОЕ УСКОРЕНИЕ β НАХОДИМ из ВТОРОГО ЗАКОНА НЬЮТОНА для ВРАЩАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ, в КОТОРЫЙ ПОДСТАВЛЕН МОМЕНТ ИНЕРЦИИ ДИСКА $I = mR^2 / 2$.

19 МОМЕНТ ИНЕРЦИИ КВАДРАТНОЙ РАМКИ МАССЫ 5 кг, СДЕЛАННОЙ ИЗ ТОНКОГО ПРОВОДА ДЛИНОЙ 160 см, ОТНОСИТЕЛЬНО ОСИ, ПРОХОДЯЩЕЙ ЧЕРЕЗ СЕРЕДИНЫ ПРОТИВОПОЛОЖНЫХ СТОРОН, РАВЕН $\underline{\hspace{2cm}}$ кг м².

УКАЗАНИЯ: КАЖДАЯ СТОРОНА РАМКИ ИМЕЕТ ОДНУ и ТУ ЖЕ ДЛИНУ L и ДОЛЖНА РАССМАТРИВАТЬСЯ, как ОТДЕЛЬНЫЙ ОБЪЕКТ (МОДЕЛЬ - ТОНКИЙ СТЕРЖЕНЬ). БОКОВЫЕ СТОРОНЫ ПАРАЛЛЕЛЬНЫ ОСИ ВРАЩЕНИЯ и ВСЕ ИХ ТОЧКИ ДВИЖУТСЯ по ОКРУЖНОСТЯМ ОДНОГО РАДИУСА $L/2$. ВЕРХНЯЯ и НИЖНЯЯ СТОРОНЫ МОЖНО ПРЕДСТАВИТЬ как СТЕРЖНИ, ВРАЩАЮЩИЕСЯ вокруг ОСИ, ПРОХОДЯЩЕЙ через ИХ СЕРЕДИНУ (МОМЕНТ ИНЕРЦИИ РАВЕН $mL^2 / 12$). ОБЩИЙ МОМЕНТ ИНЕРЦИИ РАВЕН СУММЕ МОМЕНТОВ ИНЕРЦИИ ВСЕХ СТРОН.

20 ЕСЛИ ВРАЩАЮЩИЙСЯ ДИСК МАССЫ 1.2 кг ПРИВЕСТИ в СОПРИКОСНОВЕНИЕ с НЕПОДВИЖНЫМ СООСНЫМ ДИСКОМ МАССЫ 2.5 кг ТОГО ЖЕ РАДИУСА,

ТО СКОРОСТЬ ВРАЩЕНИЯ УМЕНЬШИТСЯ В ____ РАЗА .

УКАЗАНИЯ: ПРИ РЕШЕНИИ ИСПОЛЬЗУЙТЕ ЗАКОН СОХРАНЕНИЯ МОМЕНТА ИМПУЛЬСА. УЧТИТЕ, ЧТО ПОСЛЕ СОПРИКОСНОВЕНИЯ ОБА ДИСКА КАК-БЫ СЛИПАЮТСЯ, т.е. ВРАЩАЮТСЯ С ОДНОЙ УГЛОВОЙ СКОРОСТЬЮ.

21 ЕСЛИ НА КРАЙ ВРАЩАЮЩЕЙСЯ ПЛАТФОРМЫ, ИМЕЮЩЕЙ ФОРМУ ДИСКА МАССЫ 200 кг, УПАДЕТ С МАЛОЙ ВЫСОТЫ МЕШОК С ПЕСКОМ МАССЫ 50 кг, ТО КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ ПЛАТФОРМЫ УМЕНЬШИТСЯ В ____ РАЗА .

УКАЗАНИЯ: В ОПИСАННОМ ПРОЦЕССЕ СОХРАНЯЕТСЯ МОМЕНТ ИМПУЛЬСА СИСТЕМЫ ТЕЛ.

ДО ПАДЕНИЯ МЕШКА ДВИЖЕТСЯ ТОЛЬКО ПЛАТФОРМА. ОНА ИМЕЕТ КИНЕТИ-

ЧЕСКУЮ ЭНЕРГИЮ $E_{К.ВР}^{ДО} = \frac{I\omega_0^2}{2}$ И МОМЕНТ ИМПУЛЬСА $L^{ДО} = I_{пл}\omega_0$.

ПОСЛЕ ПАДЕНИЯ МЕШОК КАК-БЫ ПРИЛИПАЕТ К КРАЮ ПЛАТФОРМЫ И ДВИЖЕТСЯ ВМЕСТЕ С НИМ ПО ОКРУЖНОСТИ, ИМЕЮЩЕЙ РАДИУС, РАВНЫЙ РАДИУСУ ПЛАТФОРМЫ.

СКОРОСТЬ МЕШКА V СВЯЗАНА С УГЛОВОЙ СКОРОСТЬЮ ПЛАТФОРМЫ ω ИЗВЕСТНЫМ СООТНОШЕНИЕМ $V = \omega R$. МОМЕНТ ИМПУЛЬСА МЕШКА ПОСЛЕ ПАДЕНИЯ $L_m = R p = R m V$. СУММАРНЫЙ МОМЕНТ ИМПУЛЬСА ПОСЛЕ ПАДЕНИЯ МЕШКА $L^{ПОСЛЕ} = I_{пл}\omega + R m V = L^{ДО}$. КИНЕТИЧЕСКАЯ ЭНЕРГИЯ ПЛАТФОРМЫ ПОСЛЕ ПА-

ДЕНИЯ МЕШКА $E_{К.ВР}^{ПОСЛЕ} = \frac{I\omega^2}{2}$.